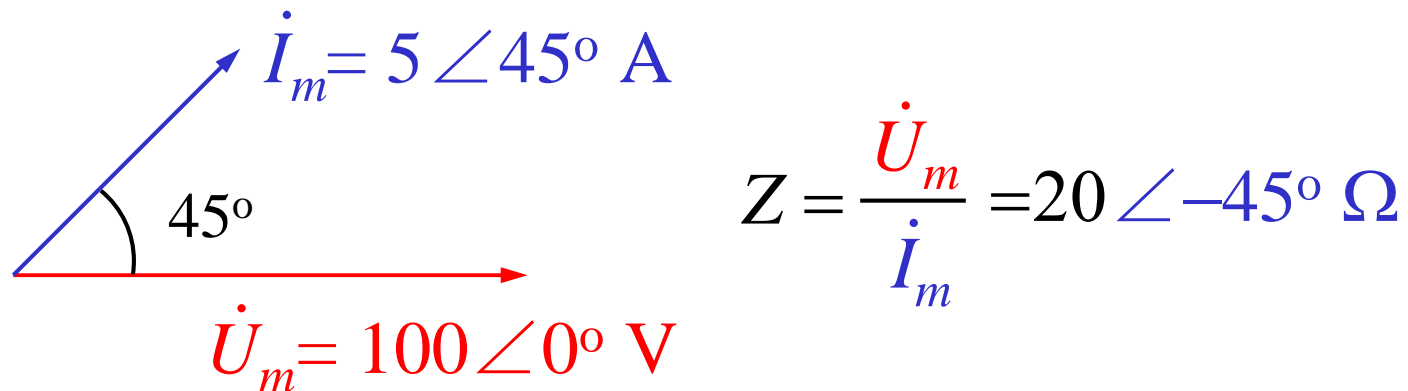
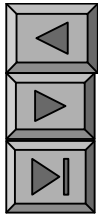


第八章 相量法

内容提要

1. 正弦量及其三要素、相位差的概念；
2. 相量法的概念及其性质；
3. 电路定律和元件VCR的相量形式。





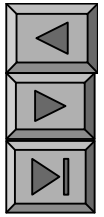
重点

1. 正弦量和相量之间的关系；
2. 正弦量的相量差和有效值的概念；
3. R 、 L 、 C 各元件的电压、电流关系的相量形式；
4. 电路定律的相量形式及元件的电压电流关系的相量形式。

难点

1. 正弦量与相量之间的联系和区别；
2. 元件电压相量和电流相量的关系。主要是相位关系

是学习第 9~12 章的基础，必须熟练掌握相量法的解析运算。



§ 8-1 复数

1. 复数的表示形式

(1) 代数形式 $F=a+jb$

$$\operatorname{Re}[F]=a, \quad \operatorname{Im}[F]=b$$

(2) 三角形式

$$F=|F|(\cos\theta + j\sin\theta)$$

$$a=|F|\cos\theta, \quad b=|F|\sin\theta$$

$$|F|=\sqrt{a^2+b^2}$$

$$\theta = \operatorname{arctg} \frac{b}{a}$$

(3) 指数和极坐标形式

根据欧拉公式

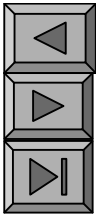
$$e^{j\theta}=\cos\theta + j\sin\theta$$

得指数形式:

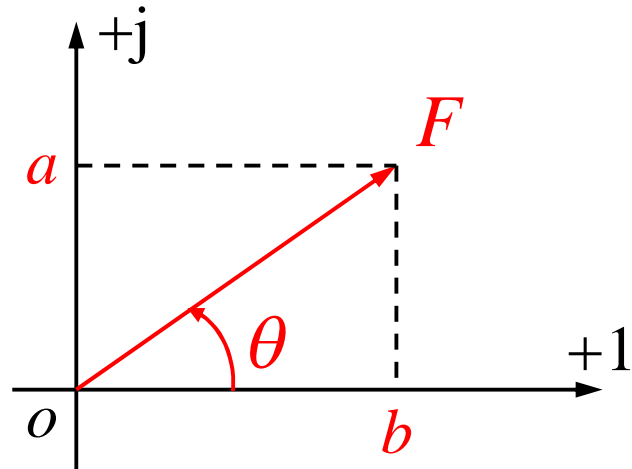
$$F = |F| e^{j\theta}$$

或写成极坐标形式:

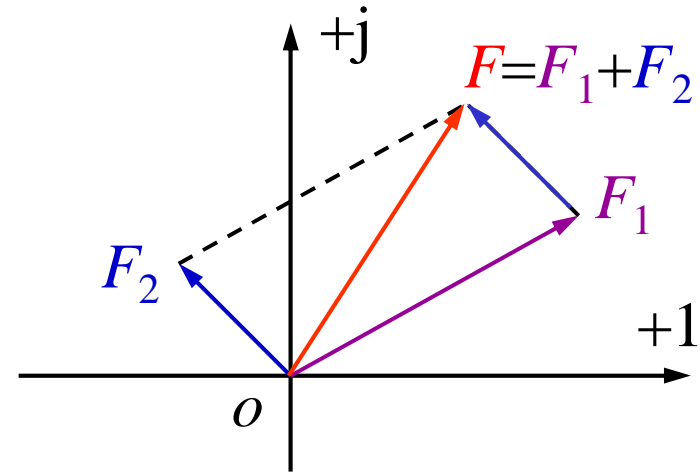
$$F = |F| \underline{\angle \theta}$$



(4) 矢量形式



复数加、减的图解



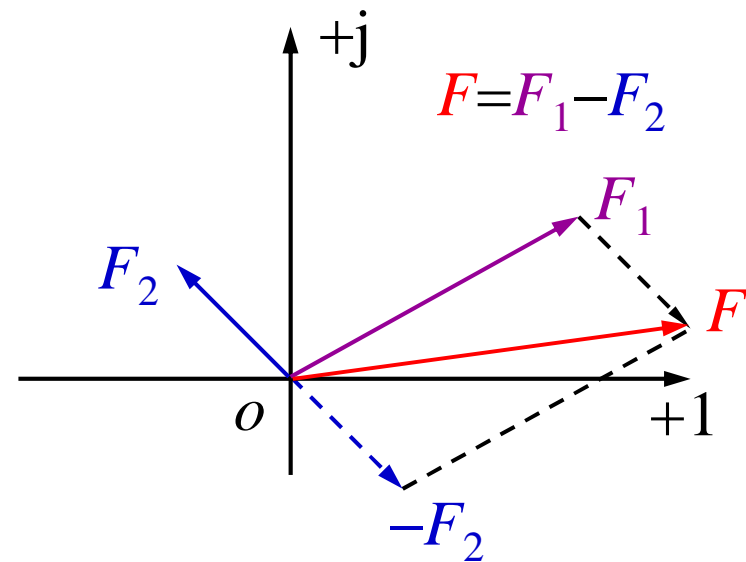
2. 复数的运算

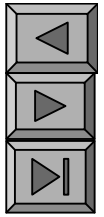
(1) 加减

用代数形式最好

设 $F_1 = a_1 + jb_1$ $F_2 = a_2 + jb_2$

则 $F_1 \pm F_2 = (a_1 \pm a_2) + j(b_1 \pm b_2)$





(2) 乘除

用指数或极坐标形式最好

$$\text{设 } F_1 = |F_1| e^{j\theta_1}, \quad F_2 = |F_2| e^{j\theta_2}$$

$$\text{则 } F = F_1 F_2 = |F_1| |F_2| e^{j(\theta_1 + \theta_2)}$$

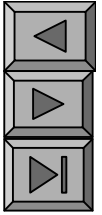
$$\text{或 } F = |F_1| |F_2| \underline{\theta_1 + \theta_2} \qquad F = \frac{F_1}{F_2} = \frac{|F_1|}{|F_2|} \underline{\theta_1 - \theta_2}$$

乘(除)法运算满足模相乘(除), 辐角相加(减)。

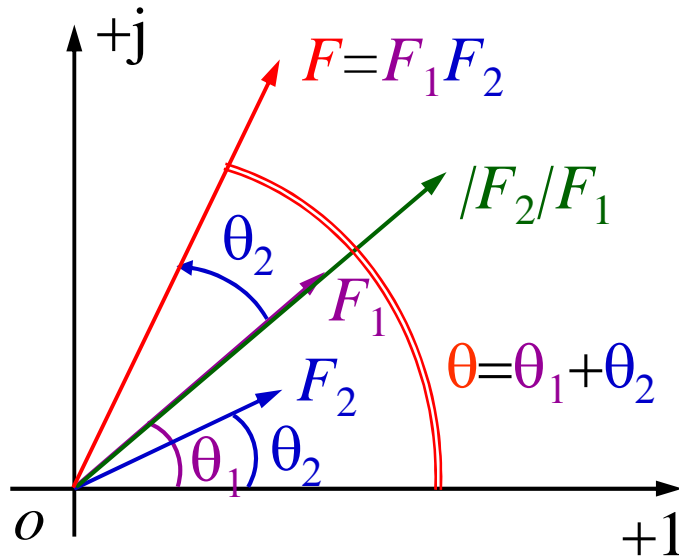
⦿ 若两个复数相等 $F_1 = F_2$

则必须是 $|F_1| = |F_2|$, $\theta_1 = \theta_2$

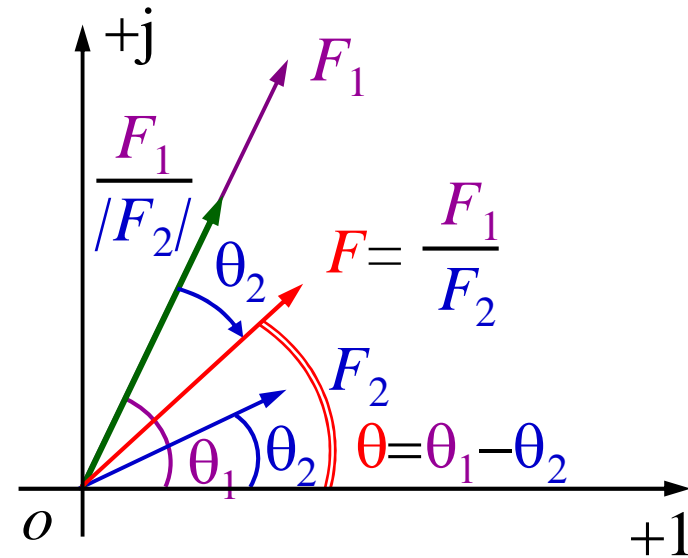
或是 $a_1 = a_2$, $jb_1 = jb_2$



复数乘、除的图解



☞ 乘: F_1 的模被放大 $|F_2|$ 倍, 辐角逆时针旋转 θ_2 。



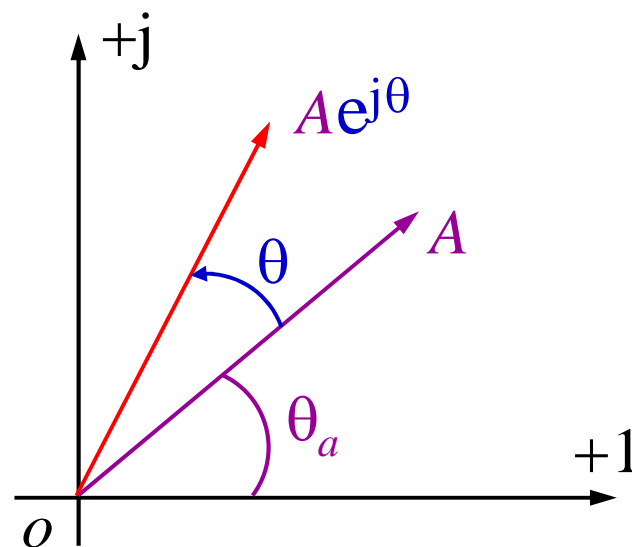
☞ 除: F_1 的模被缩小 $|F_2|$ 倍, 辐角顺时针旋转 θ_2 。



3. 旋转因子 $e^{j\theta}$

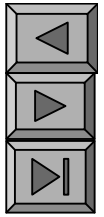
- ✎ 旋转因子 $e^{j\theta} = 1 \angle \theta$ 是一个模等于1，辐角为 θ 的复数。
- ✎ 任意一个复数 $A = |A| e^{j\theta_a}$ 乘以 $e^{j\theta}$ ，等于把 A 逆时针旋转 θ 角度，而模 $|A|$ 保持不变。

$$\left. \begin{aligned} e^{j\frac{\pi}{2}} &= j \\ e^{-j\frac{\pi}{2}} &= -j \\ e^{j\pi} &= -1 \end{aligned} \right\} \text{都是旋} \\ \text{转因子}$$



$A \times j = jA$ ，等于把 A 逆时针旋转 90° 。

$\frac{A}{j} = -jA$ ，等于把 A 顺时针旋转 90° 。



§ 8-2 正弦量

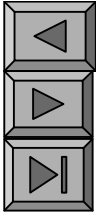
👉 电路中按正弦规律变化的电压或电流，统称正弦量。

👉 研究正弦电路的意义是正弦交流电有很多优点，使它应用广泛。例如：

① 可以根据需要，利用变压器方便地把正弦电压升高或降低；

② 电机、变压器等电气设备，在正弦交流电下具有较好的性能；

③ 正弦量对时间的导数、积分、几个同频率正弦量的加减，其结果仍是同频率的正弦量，这不仅使电路的分析计算变得简单，而且其结果还可以推广到非正弦周期电流电路中。



正弦量的时域表达式有两种形式

$$i = I_m \cos(\omega t + \phi_i)$$

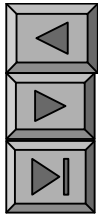
$$i = I_m \sin(\omega t + \phi_i)$$

也称为瞬时值表达式

分析时不可混用，以免发生相位错误。

采用的形式以教材为准：

$$i = I_m \cos(\omega t + \phi_i) \quad u = U_m \cos(\omega t + \phi_u)$$

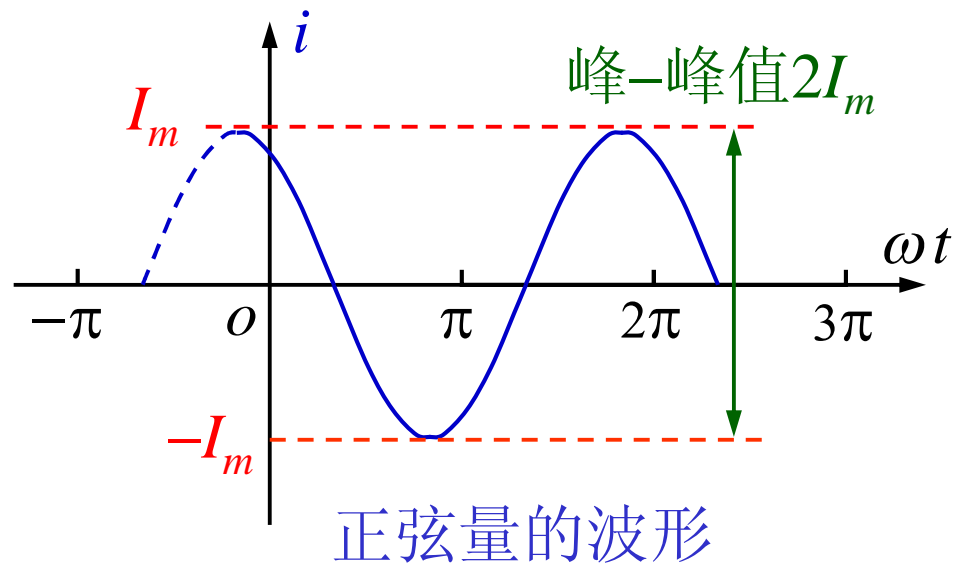


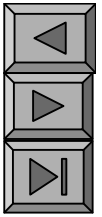
1. 正弦量的三要素 (以电流为例)

$$i = I_m \cos(\omega t + \phi_i) = \sqrt{2} I \cos(\omega t + \phi_i)$$

(1) 振幅 I_m 、有效值 I (要素之一)

正弦量变化过程中所能达到的最大幅度；
在放大器参数中有时用峰-峰值表达。





关于有效值

周期性电流、电压的瞬时值随时间而变，为了衡量其平均效应，工程上采用有效值来表示。

通过比较直流电流 I 和交流电流 i 在相同时间 T 内流经同一电阻 R 产生的热效应来确定：

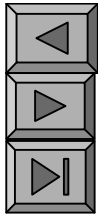
$$I^2RT = \int_0^T i^2R dt \longrightarrow I \stackrel{\text{def}}{=} \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T i^2 dt}$$

把 $i=I_m \cos(\omega t + \psi_i)$ 代入上式计算可以得到：

正弦量的有效值与振幅之间的关系： $I_m = \sqrt{2} I$

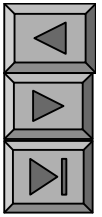
同理可得： $U_m = \sqrt{2} U$ 若一交流电压有效值为

$U = 220V$ ，则其最大值为 $U_m \approx 311V$ 。



需要注意的是

- ✎ 工程上说的正弦电压、电流一般指有效值，如电网的电压等级、设备铭牌的额定值等。但绝缘水平、耐压值指的是最大值。因此，在考虑电器设备的耐压水平时应按最大值考虑。
- ✎ 在测量中，交流测量仪表指示的电压、电流读数一般为有效值。
- ✎ 区分电压、电流的瞬时值 i 、 u ，振幅 I_m 、 U_m 和有效值 I 、 U 的符号。另外注意 $I_M(I_{\max})$ 。

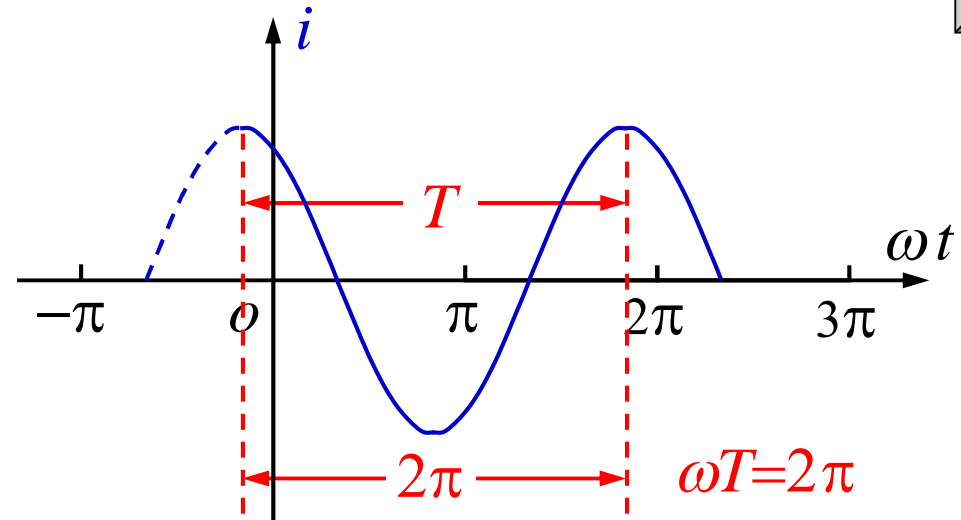


(2) 角频率 ω 、频率 f 、周期 T (要素之二)

反映正弦量变化快慢的参数。

✎ 角频率 $\omega = \frac{d}{dt}(\omega t + \phi_i)$

正弦量单位时间内变化的电角度。

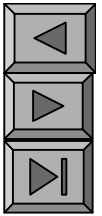


✎ 频率 f : 正弦量每秒钟变化的周波数, 单位是Hz。在工程中, 常用频率区分电路: 音频、高频、甚高频、特高频等等。

✎ 周期 T : 正弦量变化一个周期所需要的时间。

ω 、 f 、 T 之间的关系

$$\omega = 2\pi f \quad f = \frac{1}{T} \quad T = \frac{1}{f}$$



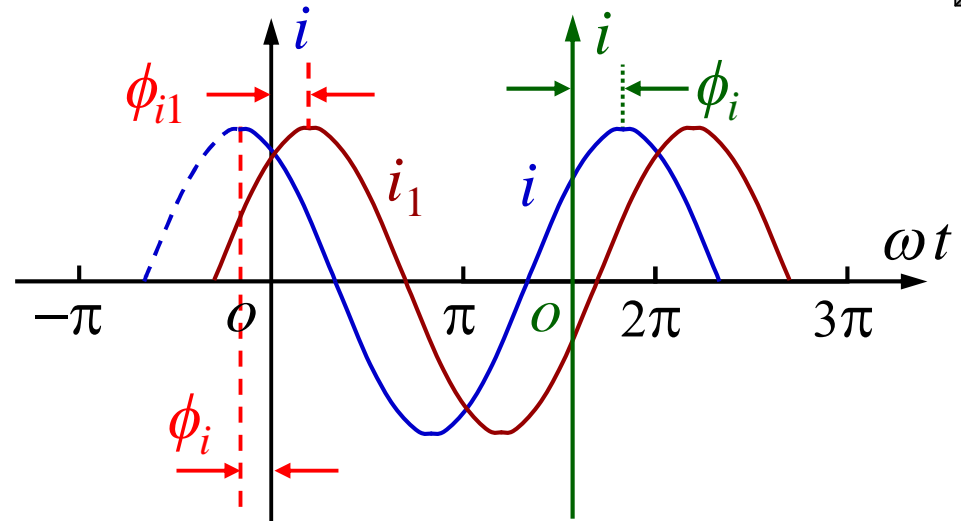
(3) 相位角、初相角 ϕ_i (要素之三)

反映正弦量的计时起点, 常用角度表示。

① 相位角 $(\omega t + \phi_i)$: 随时间变化的角度, 单位: rad 或 $(^\circ)$

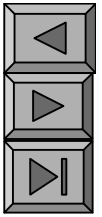
② $t=0$ 时刻的相位角 ϕ_i 称为初相角。

ⓘ 计时起点不同, 初相位不同。若正最大值发生在计时起点之前, 则初相位为正, 之后为负。



ⓘ 对任一正弦量, 初相可以任意指定。但对多个同频率正弦量, 应相对于同一个计时起点确定各自的相位。

常取主值: $|\phi_i| \leq 180^\circ$



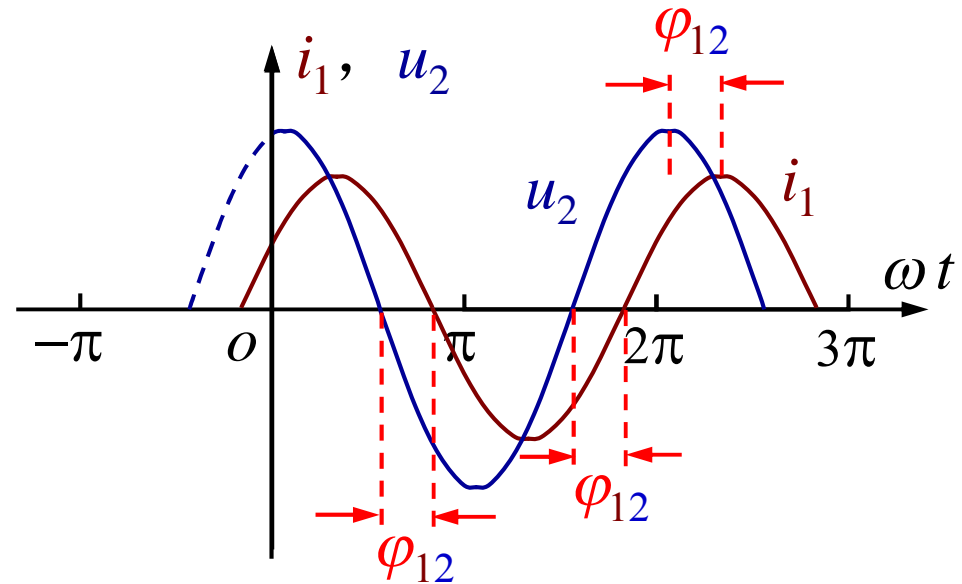
2. 同频率正弦量的相位差 !

设: $i_1 = I_m \cos(\omega t + \phi_{i1})$, $u_2 = U_m \cos(\omega t + \phi_{u2})$ 即初相之差

⦿ 相位差 ϕ_{12} 定义为: $\phi_{12} = (\omega t + \phi_{i1}) - (\omega t + \phi_{u2}) = \phi_{i1} - \phi_{u2}$

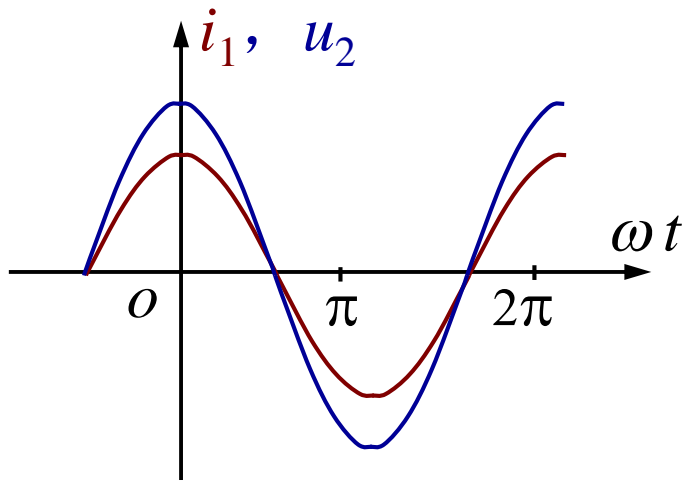
(1) $\phi_{12} > 0$, 称 i 超前 u ,
或 u 滞后 i , 表明 i 比 u
先达到最大值;

(2) $\phi_{12} < 0$, 称 u 超前 i ,
或 i 滞后 u , 表明 u 比 i
先达到最大值;

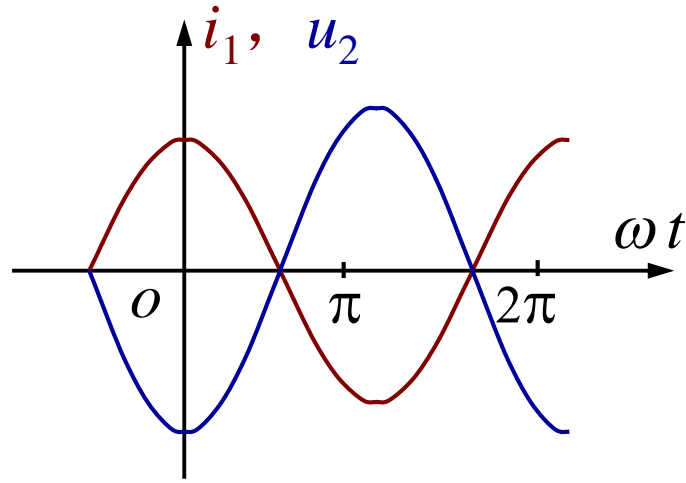


⦿ 改变计时起点, 初相不同, 但相位差不变!

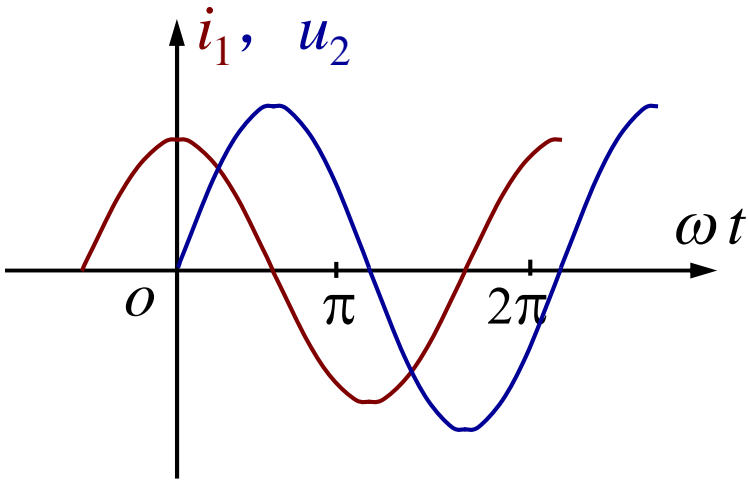
相位差一般取主值, 即 $\phi_{12} \leq |\pi|$ 。



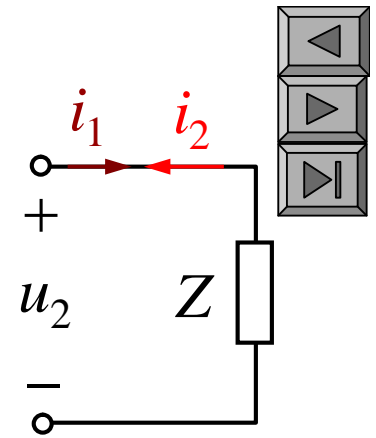
$\varphi_{12}=0$, i_1 与 u_2 同相



$\varphi_{12}=180^\circ$, i_1 与 u_2 反相

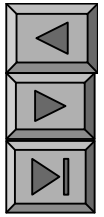


$\varphi_{12}=90^\circ$, i_1 与 u_2 正交



改设参考方向时，该正弦量的初相改变 π ，因此与其它正弦量的相位差都改变 π 。

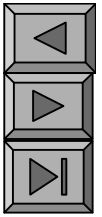
两个正弦量进行相位比较时应满足同频率、同函数、同符号，且在主值范围比较。



§ 8-3 相量法的基础

在正弦稳态线性电路中，各支路的电压和电流(响应)与电源(激励)是同频率的正弦量，因此应用KCL、KVL分析正弦电路时，将遇到正弦量的加减运算和积分、微分运算，在时域进行这些运算十分繁复，通过借用复数表示正弦信号可以使正弦电路分析得到简化。

相量表示法的实质是用复数表示正弦量。是求解正弦电路稳态响应的有效工具。



1. 相量

正弦量的相量要追溯到欧拉公式: $e^{j\theta} = \cos\theta + j\sin\theta$

若 $\theta = \omega t + \phi_i$ 则 $e^{j(\omega t + \phi_i)} = \cos(\omega t + \phi_i) + j\sin(\omega t + \phi_i)$

根据叠加定理和数学理论, 取实部或虚部进行分析求解, 就能得到全部结果。

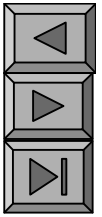
设: $i = I_m \cos(\omega t + \phi_i)$

则: $i = \text{Re}[I_m e^{j(\omega t + \phi_i)}] = \text{Re}[\underline{I_m e^{j\phi_i}} e^{j\omega t}]$
 $= \text{Re}[\dot{I}_m e^{j\omega t}]$

这是一个特殊的复数, 其特点是辐角随时间变化。

其中, $\dot{I}_m = I_m e^{j\phi_i}$ 这是一个与时间无关的复数,

模是该正弦电流的振幅, 辐角是初相。



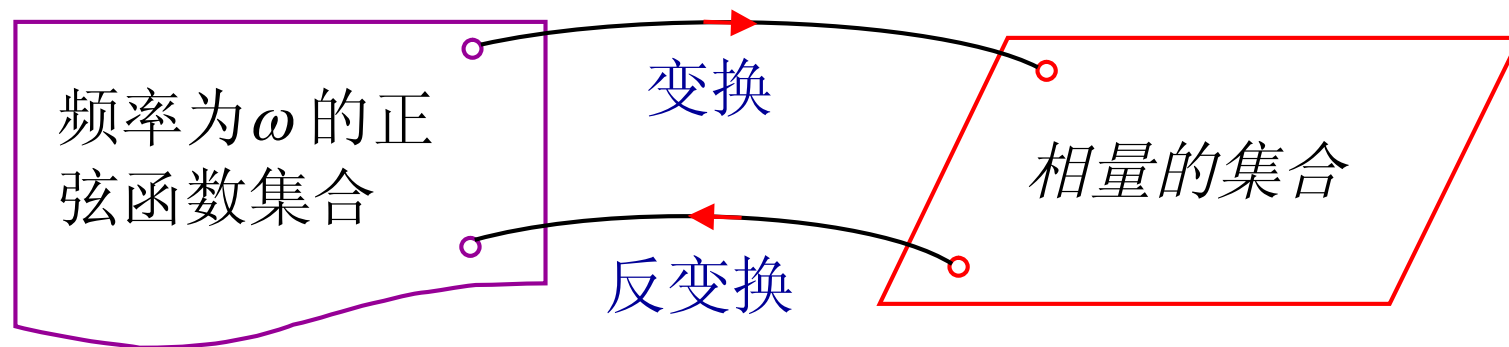
在线性电路中，若激励都是同频率的正弦量，则响应也都是与激励同频率的正弦量。在分析过程中，**考虑的主要是求解振幅或有效值，初相或相位差。**

因此，变换简单易行：

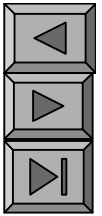
$$\text{已知: } i = I_m \cos(\omega t + \phi_i) \longrightarrow \dot{I}_m = I_m e^{j\phi_i}$$

$$\text{简写为 } \dot{I}_m = I_m \angle \phi_i$$

$$\text{反过来 } \dot{U}_m = 300 \angle 30^\circ \text{ V} \longrightarrow u = 300 \cos(\omega t + 30^\circ) \text{ V}$$



时域与相量域的映射



正弦量与相量的关系是一种数学变换关系。不是相等的关系！

正弦量→相量，可认为是正变换；
相量→正弦量，可认为是反变换。

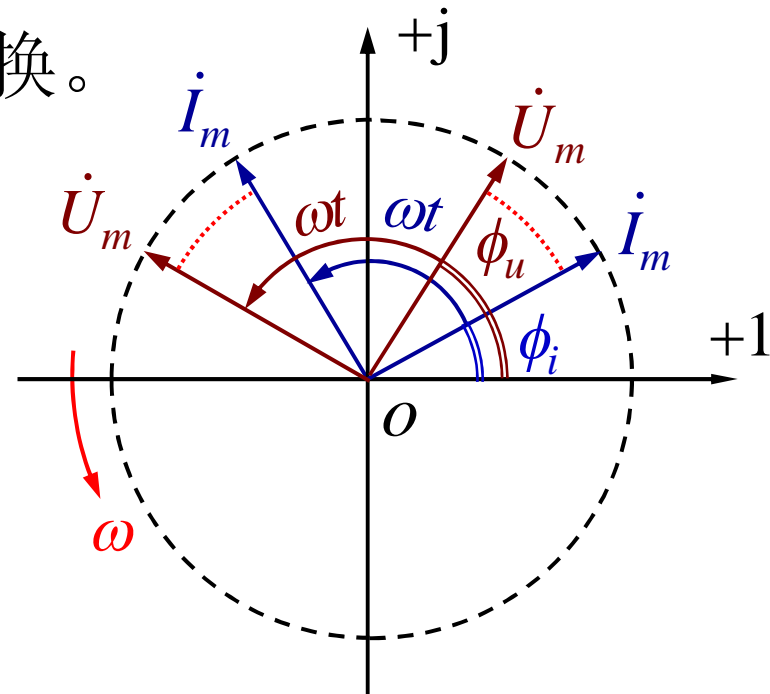
$$\dot{I}_m = I_m \angle \phi_i$$

是 $[I_m e^{j\phi_i} e^{j\omega t}]$ 的复常数部分。

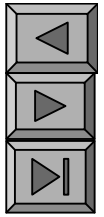
$$i = I_m \cos(\omega t + \phi_i)$$

是 $[I_m e^{j\phi_i} e^{j\omega t}]$ 的实部。

任意时刻，两者相对位置不变。因此，可用不含旋转因子 $e^{j\omega t}$ 的复数表示正弦量。



旋转相量的实部等于正弦量



2. 相量的性质

(1) 线性性质

$$\text{若 } i_1 = I_{m1} \cos(\omega t + \phi_{i1}) \longrightarrow \dot{I}_{m1} = I_{m1} \angle \phi_{i1}$$

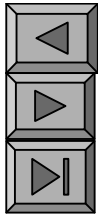
$$i_2 = I_{m2} \cos(\omega t + \phi_{i2}) \longrightarrow \dot{I}_{m2} = I_{m2} \angle \phi_{i2}$$

$$\text{则 } i = i_1 + i_2 \longrightarrow \dot{I}_m = \dot{I}_{m1} + \dot{I}_{m2} \quad \text{这是叠加性质}$$

$$\text{相量也具有比例性质: } k i_1 \longrightarrow k \dot{I}_{m1}$$

由叠加性质和比例性质可知

$$k_1 i_1 \pm k_2 i_2 \pm \dots \longleftrightarrow (k_1 \dot{I}_1 \pm k_2 \dot{I}_2 \pm \dots)$$



(2) 微分性质

$$\text{设 } i = I_m \cos(\omega t + \phi_i) \quad \longrightarrow \quad \dot{I}_m = I_m \angle \phi_i$$

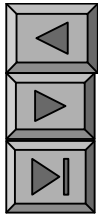
$$\frac{di}{dt} = \omega I_m \cos(\omega t + \phi_i + 90^\circ) = \text{Re}[\omega \dot{I}_m e^{j\omega t} e^{j\frac{\pi}{2}}]$$

$$= \text{Re}[j\omega \dot{I}_m e^{j\omega t}] \quad \longrightarrow \quad j\omega \dot{I}_m = \omega I_m \angle \phi_i + 90^\circ$$

☞ 正弦量的微分是一个同频正弦量，时域内的一次微分，对应于相量域内乘以 $j\omega$ 。

其结果是模变为 ωI_m ，相位比原相量超前 90° 。

$$\text{对高阶导数有 } \frac{d^n i}{dt^n} \longleftrightarrow (j\omega)^n \dot{I}_m$$



(3) 积分性质

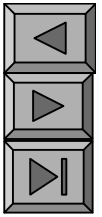
$$\text{设 } u = U_m \cos(\omega t + \phi_u) \longrightarrow \dot{U}_m = U_m \angle \phi_u$$

$$\text{则 } \int u dt = \frac{U_m}{\omega} \cos(\omega t + \phi_u - 90^\circ) = \text{Re} \left[\frac{\dot{U}_m}{j\omega} e^{j\omega t} \right]$$

☞ 正弦量的积分是一个同频正弦量，时域内的一次积分，对应于相量域内除以 $j\omega$ 。

其结果是模变为 (U_m/ω) ，相位比原相量滞后 90° 。

$$\text{对 } n \text{ 重积分有 } \iint \cdots \int u dt \longleftrightarrow \frac{\dot{U}}{(j\omega)^n}$$



例题分析

$$\text{设 } i_1 = 10\sqrt{2} \cos(314t + 60^\circ) \text{ A} \longrightarrow \dot{I}_1 = 10 \underline{/60^\circ} \text{ A}$$

$$i_2 = 22\sqrt{2} \cos(314t - 150^\circ) \text{ A} \longrightarrow \dot{I}_2 = 22 \underline{/ -150^\circ} \text{ A}$$

$$\text{求: } \frac{di_1}{dt} \quad \int i_2 dt \quad i_1 + i_2$$

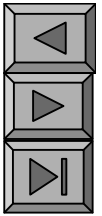
解: 变换为相量形式求解

$$\frac{di_1}{dt} \rightarrow j\omega \dot{I}_1 = j314 \times 10 \underline{/60^\circ} = 3140 \underline{/60^\circ + 90^\circ}$$

$$\text{所以 } \frac{di_1}{dt} = 3140\sqrt{2} \cos(314t + 150^\circ)$$

$$\int i_2 dt \rightarrow \frac{\dot{I}_2}{j\omega} = \frac{22 \underline{/ -150^\circ - 90^\circ}}{314} = 0.07 \underline{/120^\circ}$$

$$\text{所以 } \int i_2 dt = 0.07\sqrt{2} \cos(314t + 120^\circ)$$



$$\dot{I}_1 = 10 \angle 60^\circ = 5 + j8.66 \text{ A} \quad \dot{I}_2 = 22 \angle -150^\circ = -19.05 - j11 \text{ A}$$

$$\dot{I}_1 + \dot{I}_2 = (5 - 19.05) + j(8.66 - 11) = (-14.05 - j2.34) \text{ A}$$

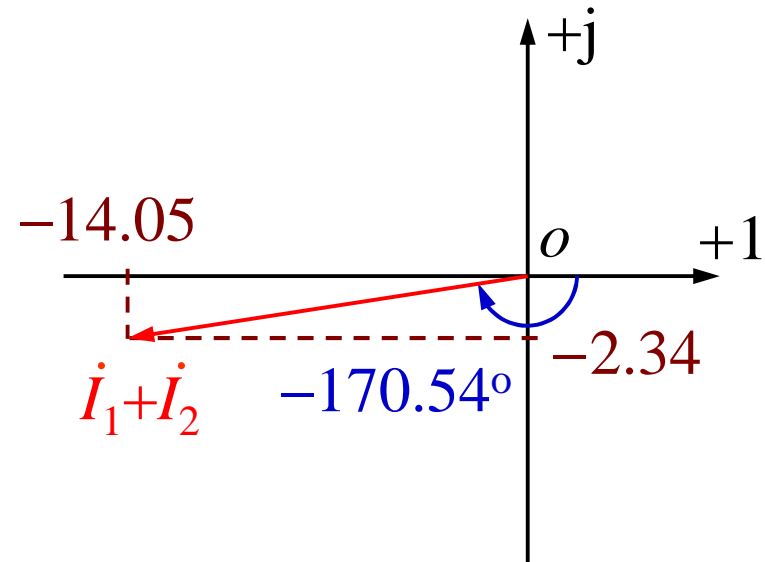
$$I = \sqrt{14.05^2 + 2.34^2} = 14.24 \text{ A}$$

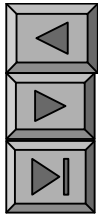
ϕ_i 为第3象限角:

$$\phi_i = -180^\circ + \operatorname{arctg} \frac{-2.34}{-14.05}$$

$$\dot{I}_1 + \dot{I}_2 = 14.24 \angle -170.54^\circ \text{ A}$$

$$i_1 + i_2 = 14.24 \sqrt{2} \cos(314t - 170.54^\circ) \text{ A}$$



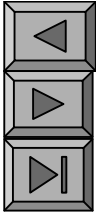


引入相量的优点是

- ✎把时域问题变为复数问题；
- ✎把微积分方程的运算变为复数方程运算；

需要注意的是

- ✎相量法实质上是一种变换，通过把正弦量转化为相量，而把时域里正弦稳态分析问题转为频域里复数代数方程问题的分析；
- ✎相量法只适用于激励为同频正弦量的非时变线电路；
- ✎相量法用来分析正弦稳态电路。



2. 元件VCR的相量形式

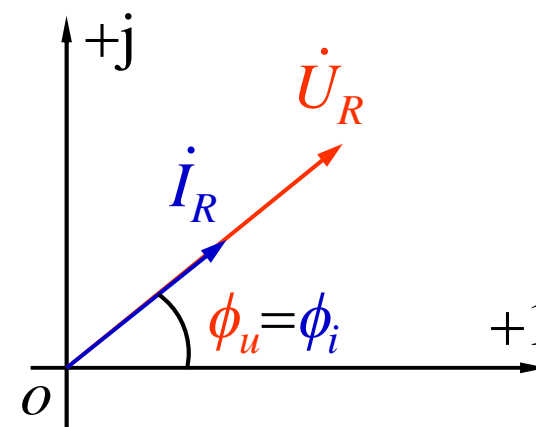
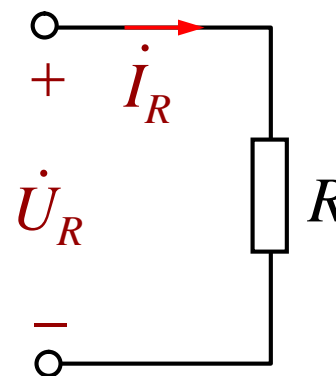
(1) 电阻元件

$$u_R = R i_R \xrightarrow{\text{比例性质}} \underline{\dot{U}_R = R \dot{I}_R}$$
$$\underline{\dot{I}_R = G \dot{U}_R}$$

☞ 电阻元件两端的电压与流过它电流同相位！

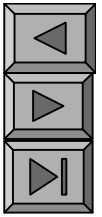
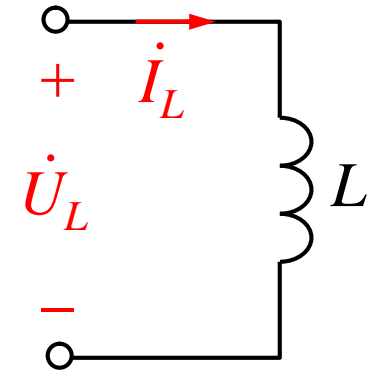
有效值的关系：

$$U_R = R I_R \quad \text{或} \quad I_R = G U_R$$



(2) 电感元件

$$u_L = L \frac{di_L}{dt} \xrightarrow{\text{微分性质}} \dot{U}_L = L(j\omega) \dot{I}_L$$
$$\underline{\dot{U}_L = j\omega L \dot{I}_L}$$

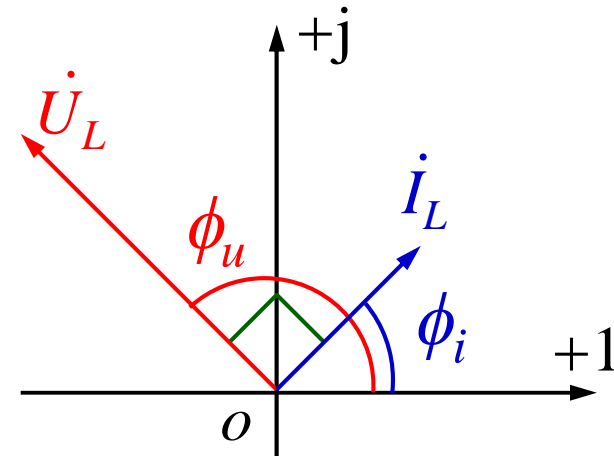


☞ 在 L 中，电压超前于电流 90° ！

或电流滞后于电压 90° ！

有效值的关系： $U_L = \omega L I_L$

$$\frac{U_L}{I_L} = \omega L$$

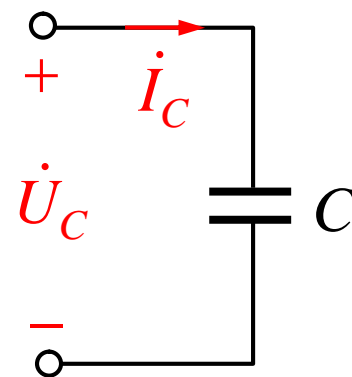


☞ ωL 也具有电阻的量纲。并与频率 f 成正比！

(3) 电容元件

$$i_C = C \frac{du_C}{dt} \xrightarrow{\text{微分性质}} \dot{I}_C = C(j\omega \dot{U}_C)$$

$$\dot{U}_C = \frac{1}{j\omega C} \dot{I}_C \quad \text{或} \quad \underline{\dot{U}_C = -j \frac{1}{\omega C} \dot{I}_C}$$

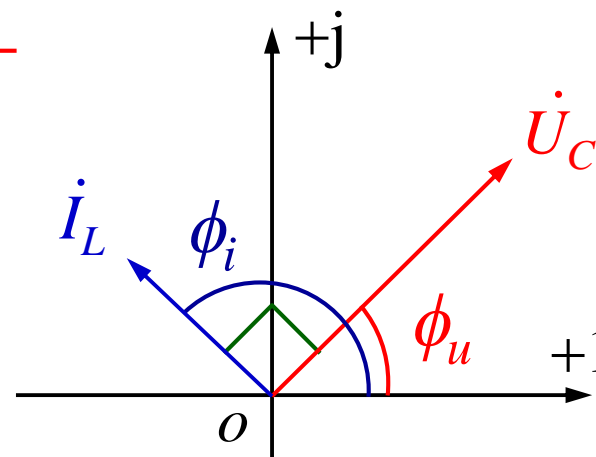


☞ 在C中，电流超前于电压90°！

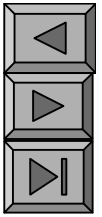
或电压滞后于电流90°！

有效值的关系 $U_C = \frac{1}{\omega C} I_C$

$$\frac{U_C}{I_C} = \frac{1}{\omega C}$$

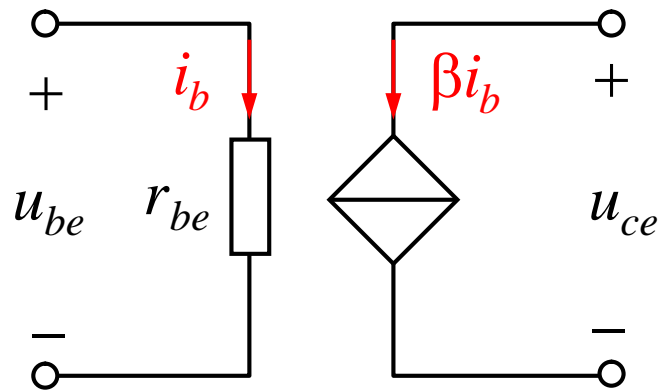


☞ $(1/\omega C)$ 也具有电阻的量纲，且与频率 f 成反比！

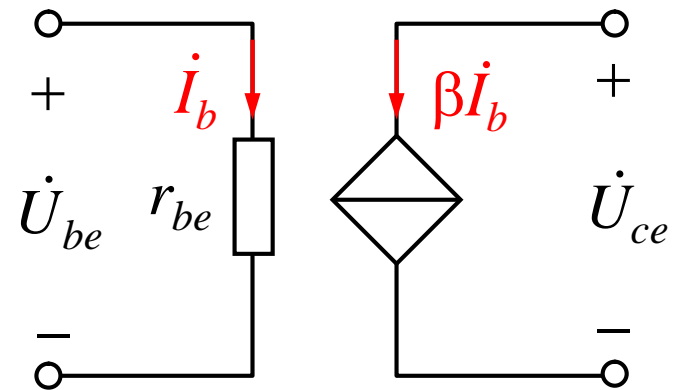


4. 受控源的相量表示

☞ 控制系数 μ 、 g 、 r 和 β 都是常数，因此，根据相量的比例性质，可以直接用与正弦量对应的相量表示。



用瞬时值表示的CCCS



用相量表示的CCCS

已知电源电压 $u(t)=120\sqrt{2}\cos(5t)$ V, 求电源电流 $i(t)$ 。

解: 电压源电压的相量为:

$$\dot{U} = 120 \angle 0^\circ \text{ V}$$

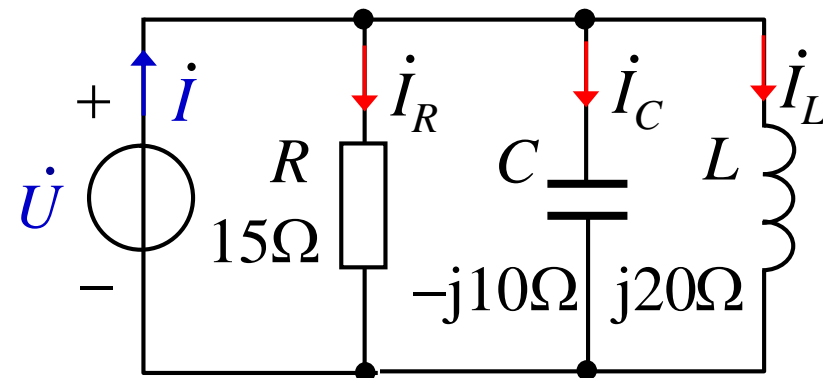
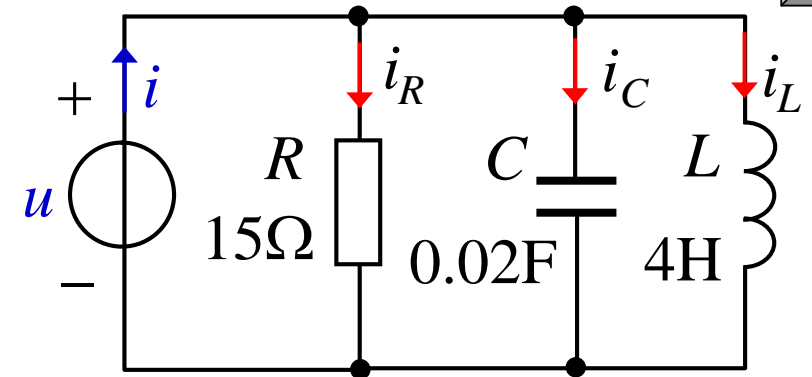
$$\frac{1}{\omega C} = \frac{1}{5 \times 0.02} = 10 \Omega$$

$$\omega L = 5 \times 4 = 20 \Omega$$

$$\dot{I}_R = \frac{\dot{U}}{R} = \frac{120}{15} = 8 \text{ A}$$

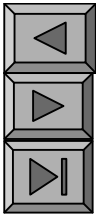
$$\dot{I}_C = \frac{\dot{U}}{-j\frac{1}{\omega C}} = \frac{120}{-j10} = j12 \text{ A}$$

$$\dot{I}_L = \frac{\dot{U}}{j\omega L} = \frac{120}{j20} = -j6 \text{ A}$$



$$\begin{aligned} \dot{I} &= \dot{I}_R + \dot{I}_C + \dot{I}_L \\ &= 8 + j12 - j6 \text{ A} \end{aligned}$$

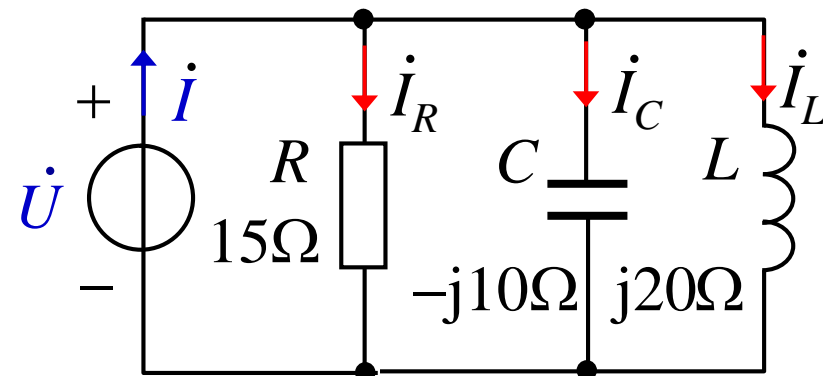
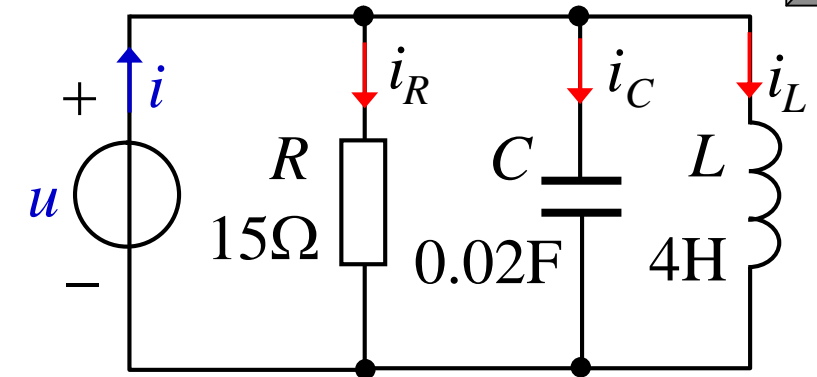
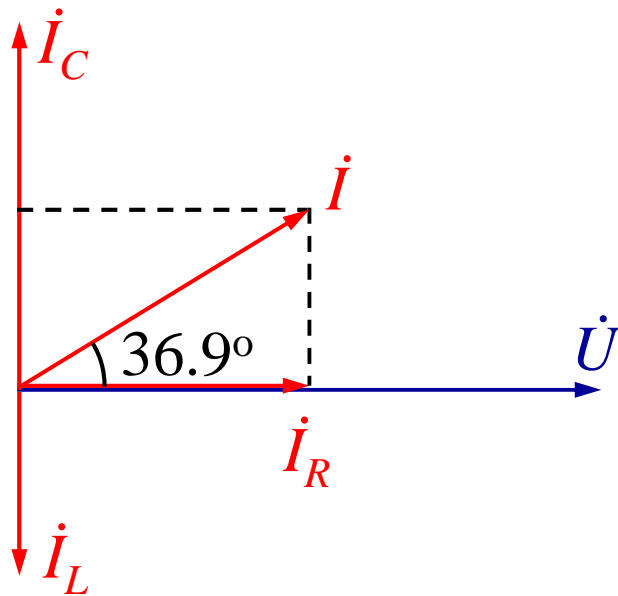
已知电源电压 $u(t)=120\sqrt{2}\cos(5t)\text{ V}$, 求电源电流 $i(t)$ 。



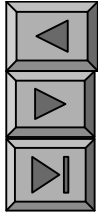
$$\dot{I} = 8 + j6 = 10 \angle 36.9^\circ \text{ A}$$

$$i(t) = 10\sqrt{2}\cos(5t + 36.9^\circ) \text{ A}$$

相量图如下:



$$\begin{aligned} \dot{I} &= \dot{I}_R + \dot{I}_C + \dot{I}_L \\ &= 8 + j12 - j6 \text{ A} \end{aligned}$$



本章结束